

Algorithmen II

Vorlesung am 04.12.2012

Algorithmische Geometrie: Konvexe Hülle

INSTITUT FÜR THEORETISCHE INFORMATIK · PROF. DR. DOROTHEA WAGNER

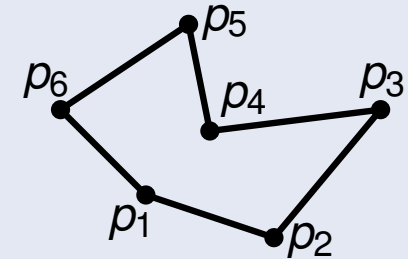


Die konvexe Hülle einer Punktmenge

Definition: Polygon

(Definition 6.7)

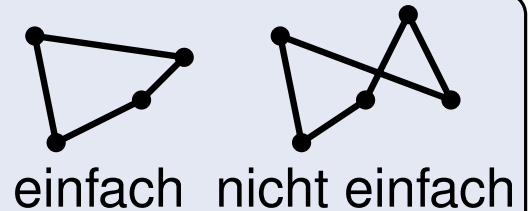
Ein *Polygon* ist durch eine Folge von Punkten $\langle p_1, \dots, p_n \rangle$ gegeben; die p_i sind in der Reihenfolge ihres Auftretens auf dem Rand induziert. $\overline{p_i p_{i+1}}$ heißt (i modulo n)-te Polygonkante.



Definition: Einfache Polygone

(Definition 6.8)

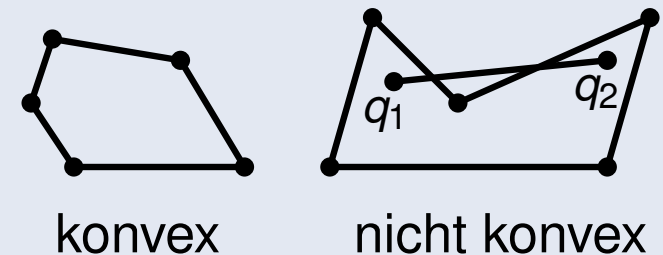
Ein Polygon heißt *einfach*, wenn sich keine zwei Polygonkanten schneiden (außer an gemeinsamen Endpunkten).



Definition: Konvexe Polygone

(Definition 6.9)

Ein Polygon P heißt *konvex* genau dann wenn für je zwei Punkte q_1, q_2 im Inneren von P gilt, dass die Strecke $\overline{q_1 q_2}$ vollständig im Inneren von P liegt.



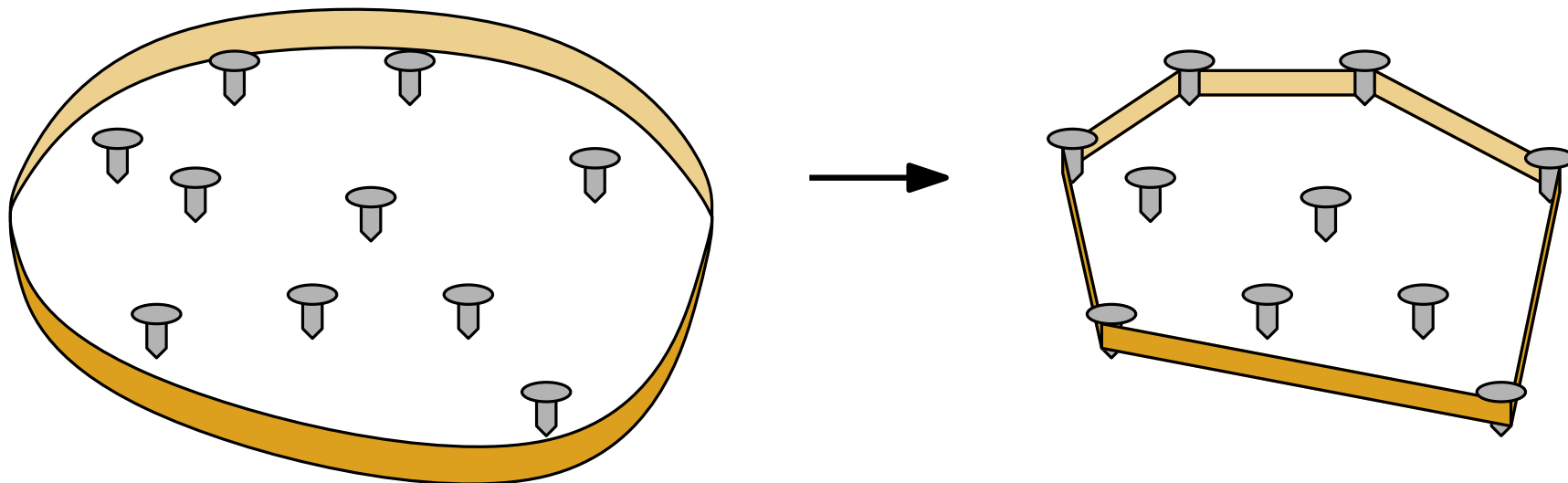
Bemerkung:

Wir zählen die Polygonkanten (also den Rand) zum Inneren eines Polygons.

Problem: Konvexe Hülle

Gegeben sind $n \geq 3$ Punkte $Q = \{p_0, \dots, p_{n-1}\}$. Berechne die *konvexe Hülle* $H(Q)$, d.h. das minimale konvexe Polygon, das alle Punkte in Q im Inneren enthält.

Intuition: Fasse jeden Punkte als Nagel auf, ziehe ein Gummiband über alle Nägel und lasse es los.



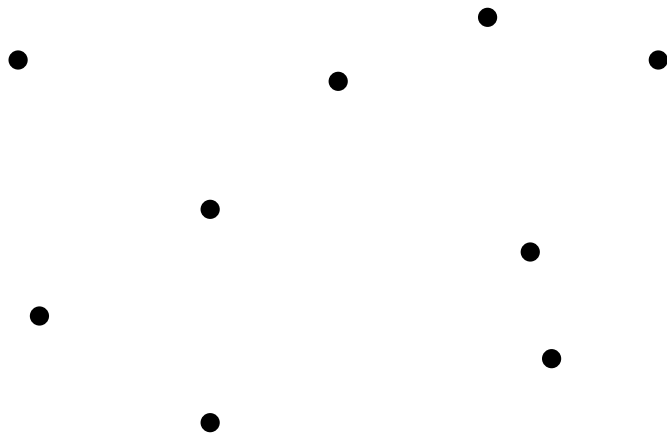
Wir werden zwei Algorithmen behandeln, die die konvexe Hülle von n Punkten in $O(n \log n)$ bzw. $O(hn)$ bestimmen, wobei h die Anzahl der Eckpunkte der konvexen Hülle ist.

Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



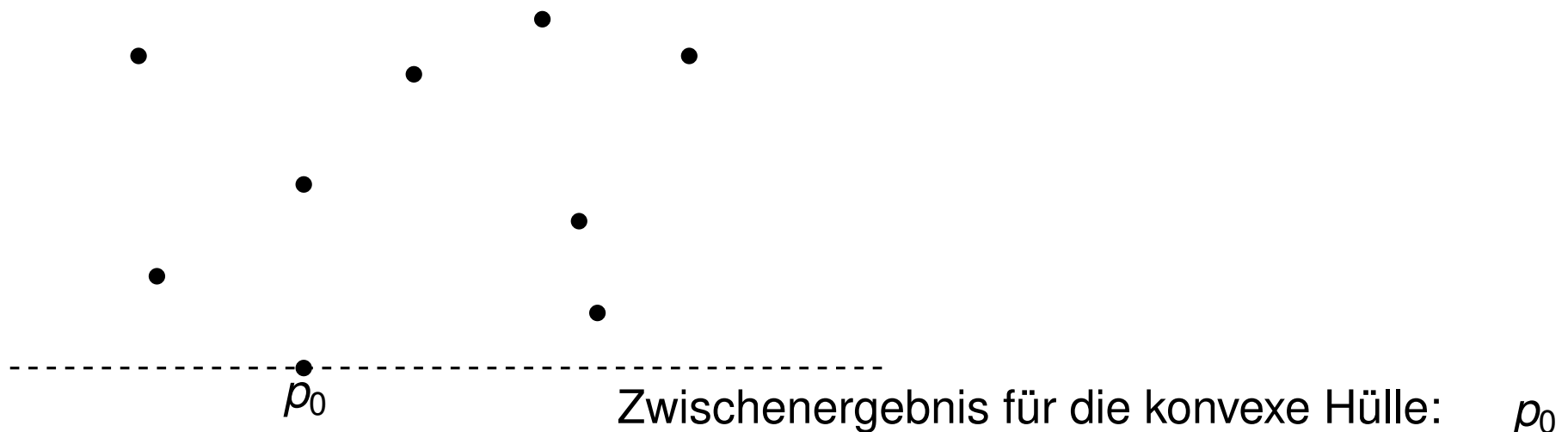
Zwischenergebnis für die konvexe Hülle:

Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:

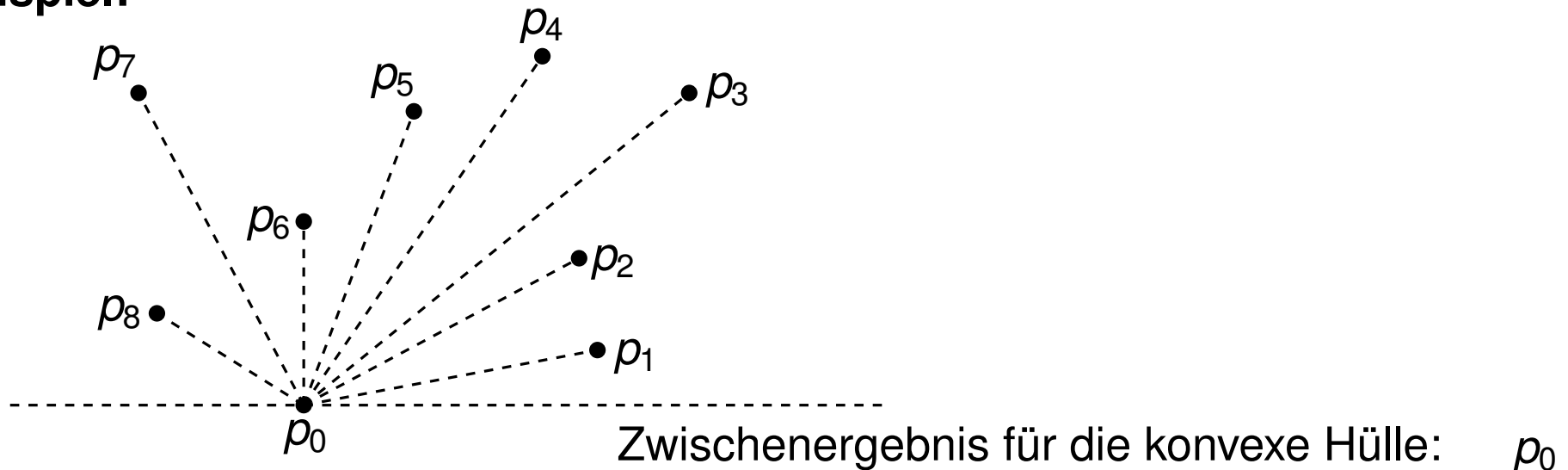


Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:

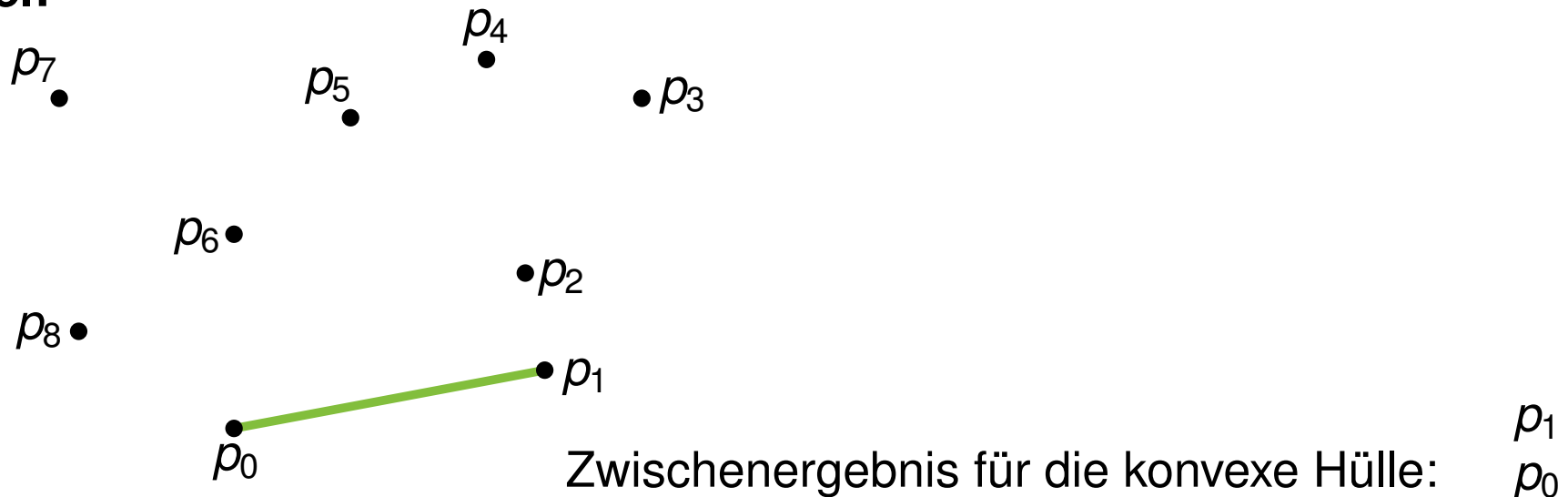


Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



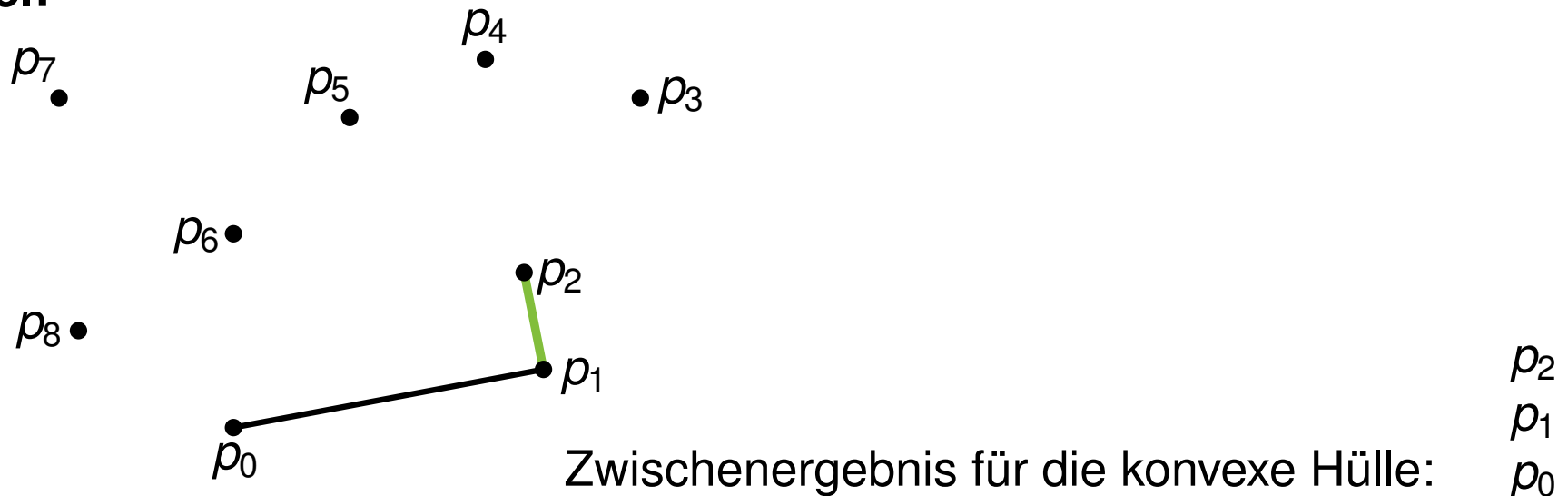
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



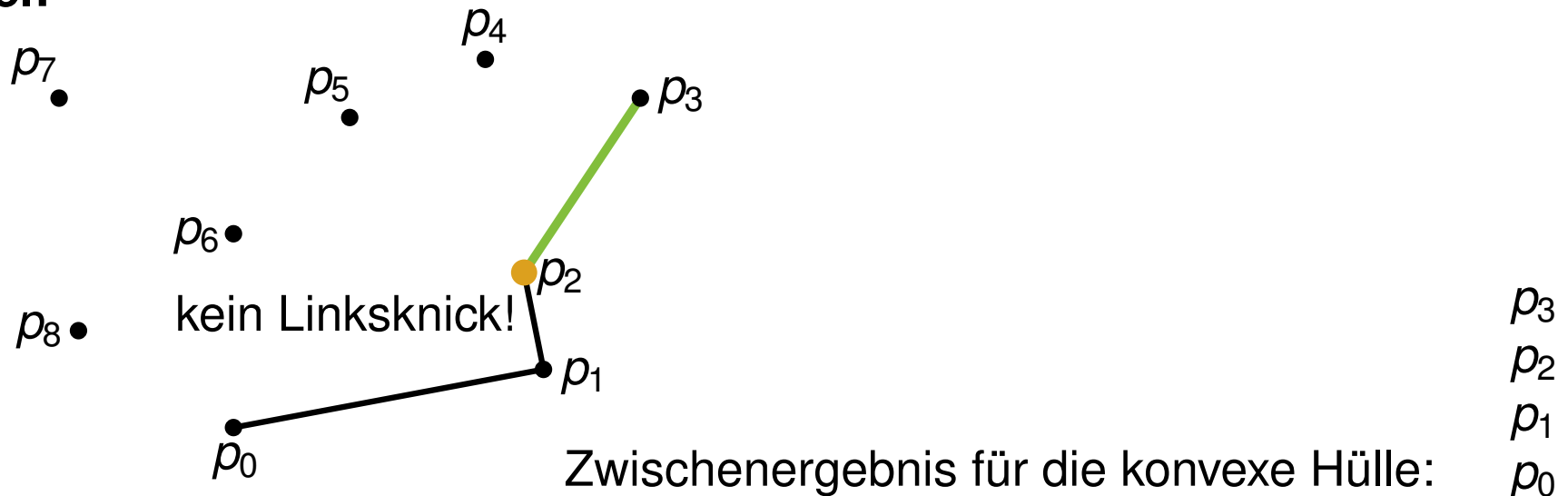
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:

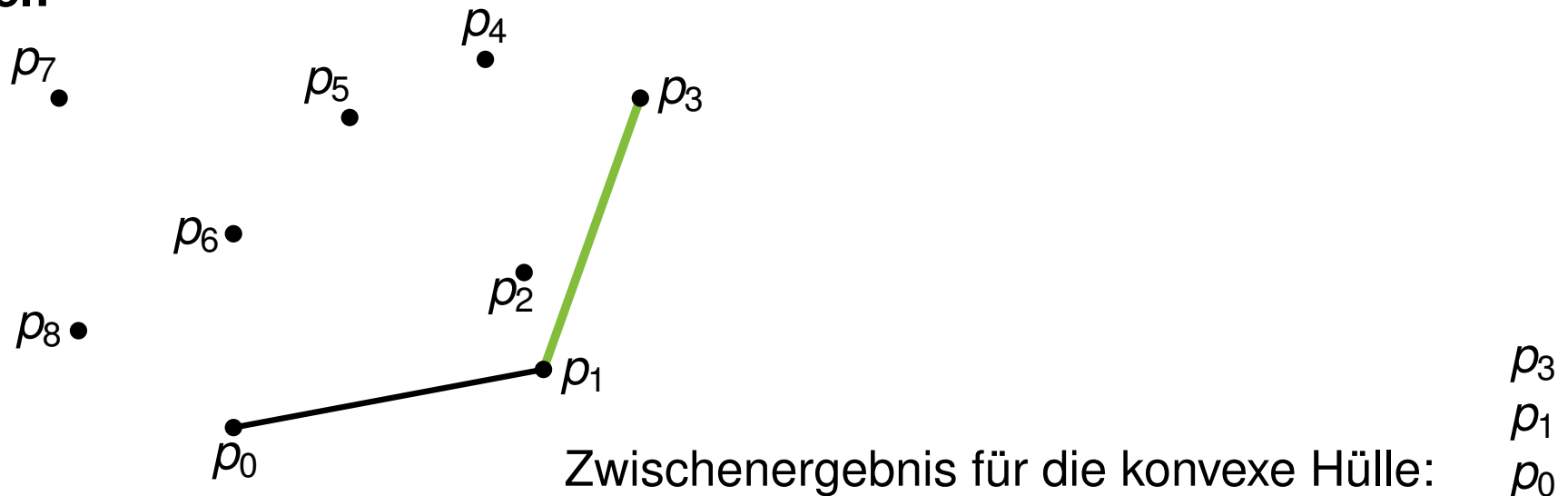


Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



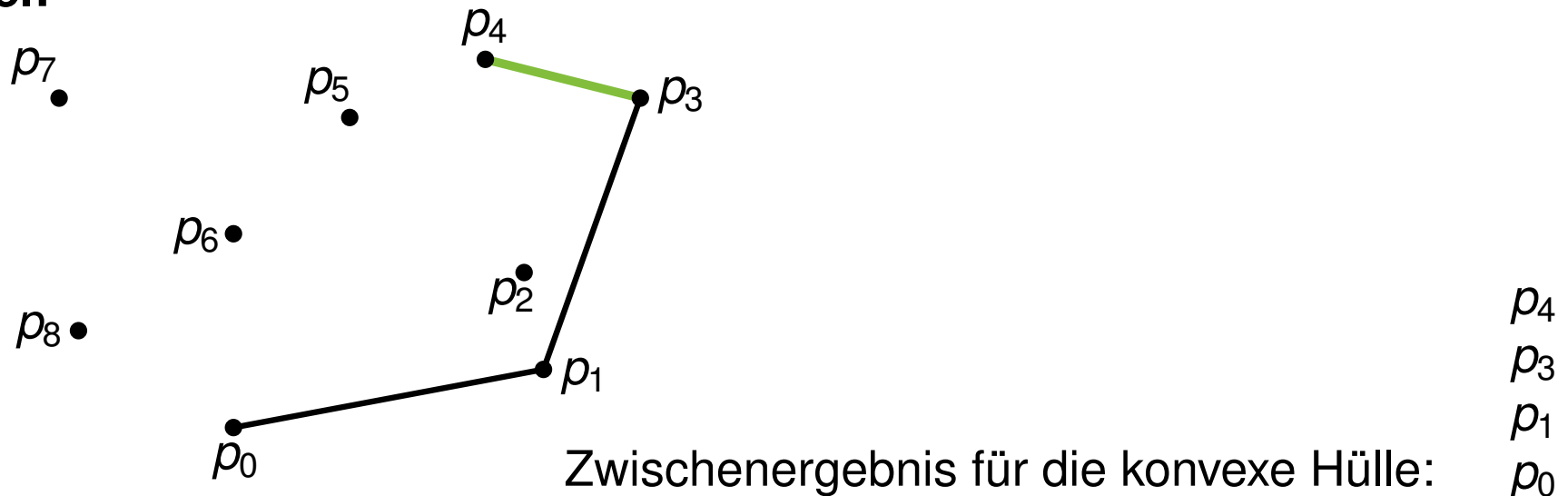
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



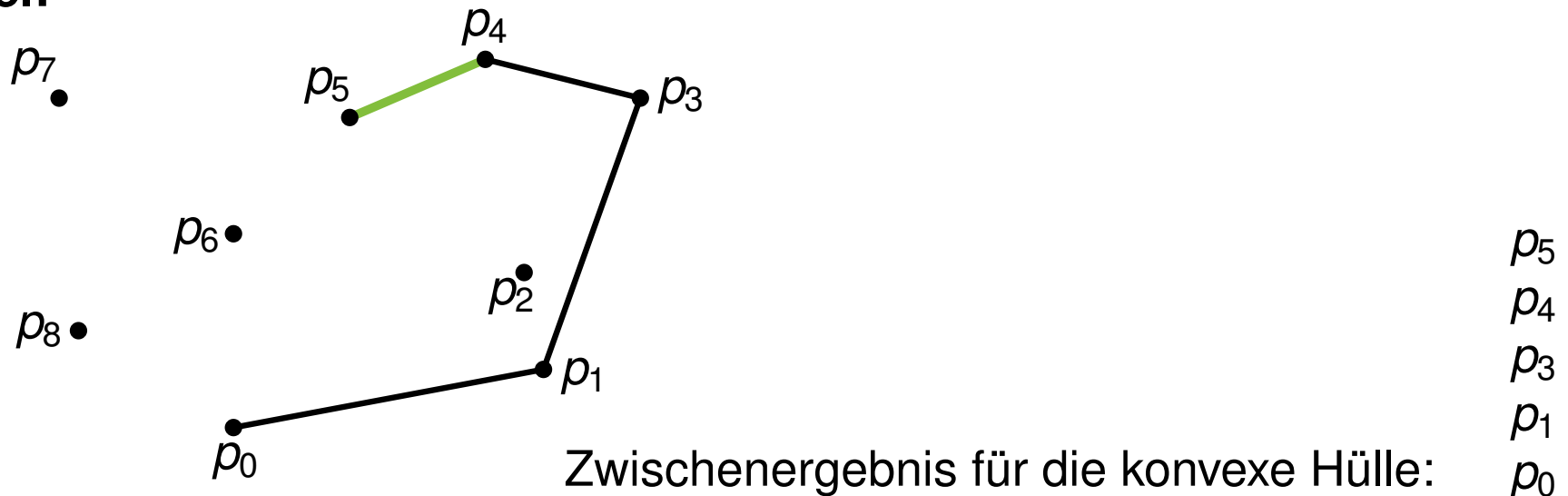
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



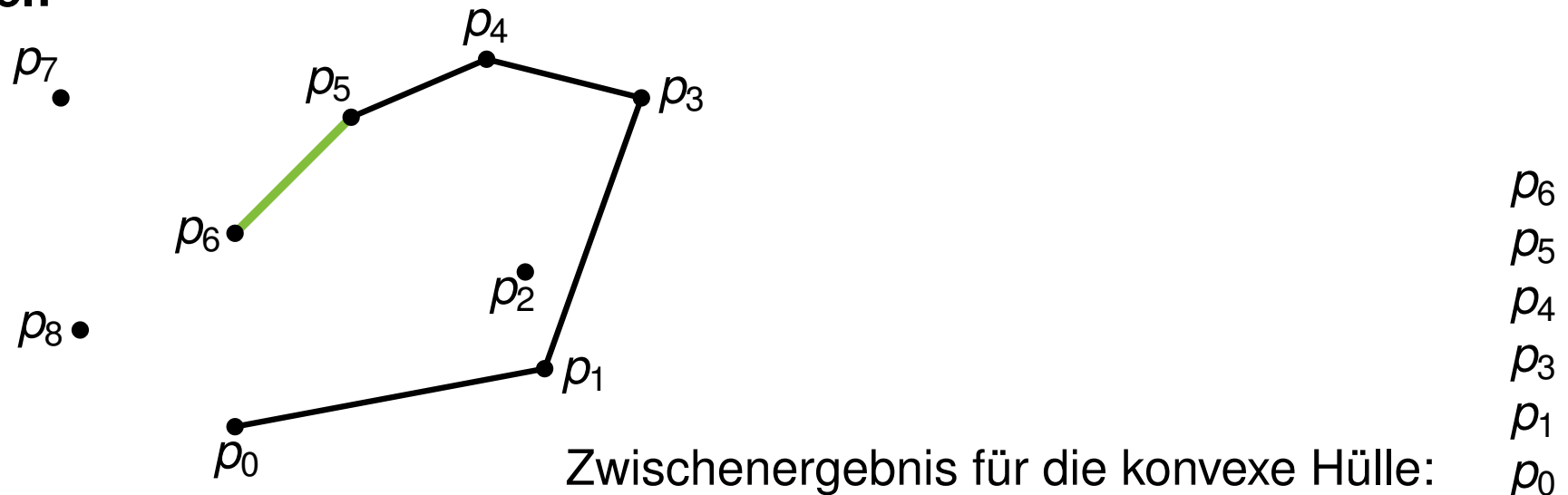
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



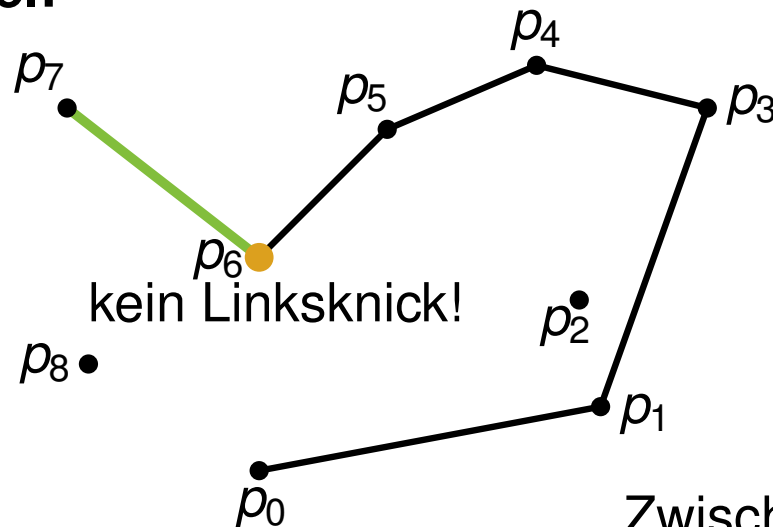
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



Zwischenergebnis für die konvexe Hülle:

p_7
 p_6
 p_5
 p_4
 p_3
 p_1
 p_0

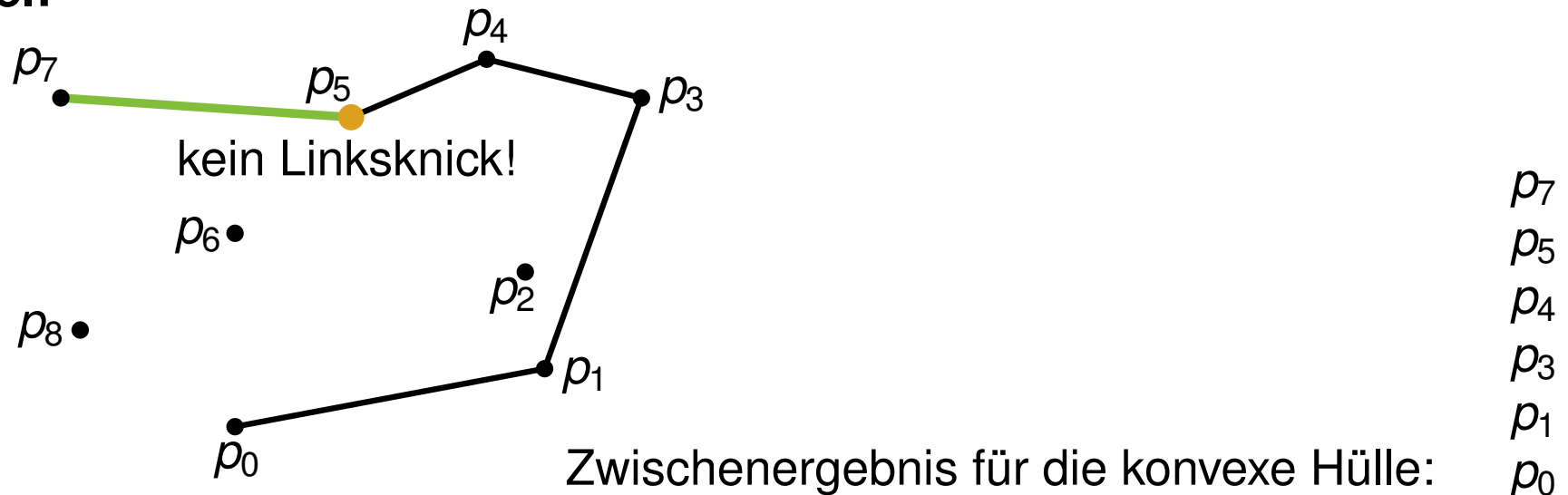
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:

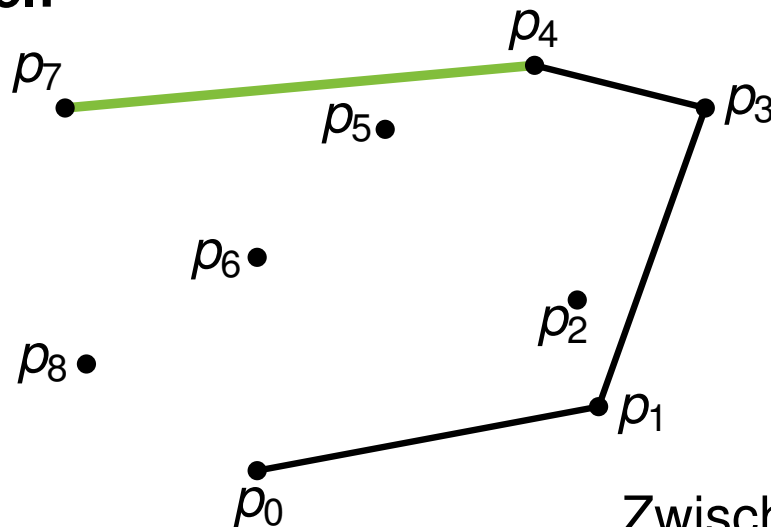


Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:
Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



Zwischenergebnis für die konvexe Hülle:

p_7
 p_4
 p_3
 p_1
 p_0

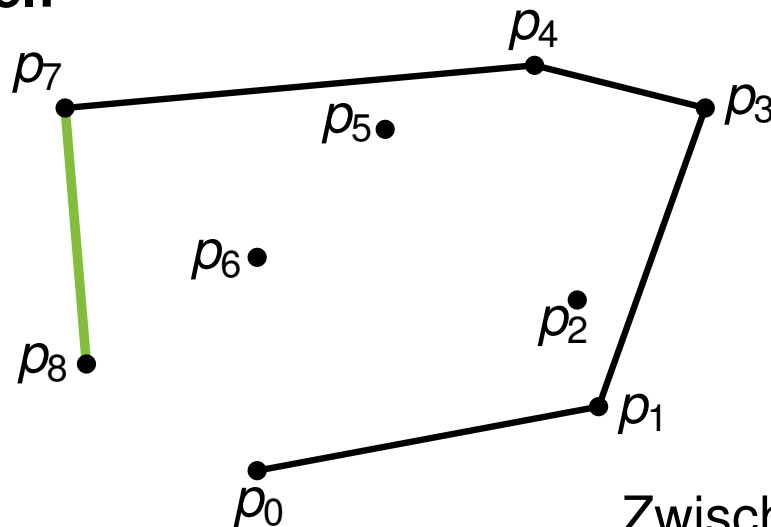
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



Zwischenergebnis für die konvexe Hülle:

p_8
 p_7
 p_4
 p_3
 p_1
 p_0

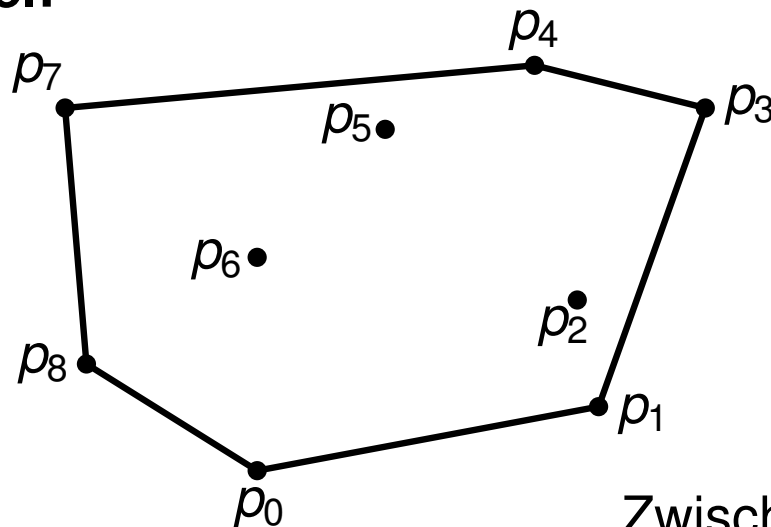
Der Graham Scan (1972)

Idee:

1. Bestimme untersten Punkte p_0 (falls nicht eindeutig, dann den Linksten).
2. Ordne die restlichen Punkte p_i nach dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$.
3. Durchlaufe die Punkte p_0, p_1, \dots, p_{n-1} in dieser Reihenfolge und konstruiere sukzessive die konvexe Hülle $H(Q)$ nach folgender Regel:

Wird beim Durchlaufen der Strecken $\overline{p_i p_j}$ und $\overline{p_j p_k}$ nicht links abgebogen, so ist p_j nicht aus dem Rand von $H(Q)$.

Beispiel:



Zwischenergebnis für die konvexe Hülle:

p_8
 p_7
 p_4
 p_3
 p_1
 p_0

Der Graham Scan (1972)

GRAHAM SCAN(Q)

$S \leftarrow$ leerer Stack

Initialisierung $O(n \log n)$

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koord. (falls uneindeutig, den mit kleinster x -Koord.).

$\langle p_1, \dots, p_m \rangle \leftarrow$ Die restlichen Punkte sortiert gemäß dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$ (bei mehreren mit gleichem Winkel entferne alle bis auf den Entferntesten).

PUSH(p_0, S), PUSH(p_1, S), PUSH(p_2, S)

for $i = 3$ **to** m **do**

eigentlicher Algorithmus

while Strecken $\overline{\text{NEXT-TO-TOP}(S)\text{TOP}(S)}$ und $\overline{\text{TOP}(S)p_i}$ bilden keinen Linksknick **do**
POP(S)

PUSH(p_i, S)

gib S aus

Der Graham Scan (1972)

GRAHAM SCAN(Q)

$S \leftarrow$ leerer Stack

Initialisierung $O(n \log n)$

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koord. (falls uneindeutig, den mit kleinster x -Koord.).

$\langle p_1, \dots, p_m \rangle \leftarrow$ Die restlichen Punkte sortiert gemäß dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$ (bei mehreren mit gleichem Winkel entferne alle bis auf den Entferntesten).

PUSH(p_0, S), PUSH(p_1, S), PUSH(p_2, S)

for $i = 3$ **to** m **do**

eigentlicher Algorithmus

while Strecken $\overline{\text{NEXT-TO-TOP}(S)\text{TOP}(S)}$ und $\overline{\text{TOP}(S)p_i}$ bilden keinen Linksknick **do**
POP(S) amortisiert $O(1)$

PUSH(p_i, S)

gib S aus

Der Graham Scan (1972)

GRAHAM SCAN(Q)

$O(n \log n)$

$S \leftarrow$ leerer Stack

Initialisierung $O(n \log n)$

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koord. (falls uneindeutig, den mit kleinster x -Koord.).

$\langle p_1, \dots, p_m \rangle \leftarrow$ Die restlichen Punkte sortiert gemäß dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$ (bei mehreren mit gleichem Winkel entferne alle bis auf den Entferntesten).

PUSH(p_0, S), PUSH(p_1, S), PUSH(p_2, S)

for $i = 3$ **to** m **do**

eigentlicher Algorithmus

$O(n)$

while Strecken $\overline{\text{NEXT-TO-TOP}(S)\text{TOP}(S)}$ und $\overline{\text{TOP}(S)p_i}$ bilden keinen Linksknick **do**
POP(S)

amortisiert $O(1)$

PUSH(p_i, S)

gib S aus

Satz: Graham Scan

Der Graham Scan berechnet die konvexe Hülle $H(Q)$ von Q in $O(n \log n)$ Zeit.

Der Graham Scan (1972)

GRAHAM SCAN(Q)

$O(n \log n)$

$S \leftarrow$ leerer Stack

Initialisierung $O(n \log n)$

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koord. (falls uneindeutig, den mit kleinster x -Koord.).

$\langle p_1, \dots, p_m \rangle \leftarrow$ Die restlichen Punkte sortiert gemäß dem Winkel zwischen der Horizontalen durch p_0 und $\overline{p_0 p_i}$ (bei mehreren mit gleichem Winkel entferne alle bis auf den Entferntesten).

PUSH(p_0, S), PUSH(p_1, S), PUSH(p_2, S)

for $i = 3$ **to** m **do**

eigentlicher Algorithmus

$O(n)$

while Strecken $\overline{\text{NEXT-TO-TOP}(S)\text{TOP}(S)}$ und $\overline{\text{TOP}(S)p_i}$ bilden keinen Linksknick **do**
POP(S)

amortisiert $O(1)$

PUSH(p_i, S)

gib S aus

Satz: Graham Scan

Der Graham Scan berechnet die konvexe Hülle $H(Q)$ von Q in $O(n \log n)$ Zeit.

Beweis: Zeige die folgenden beiden Invarianten:

1. Wird ein Punkt von S entfernt (POP(S)), so ist er nicht Eckpunkt von $H(Q)$.
2. Der aktuelle Inhalt von S bestimmt stets ein konvexes Polygon.

Satz: Untere Schranke

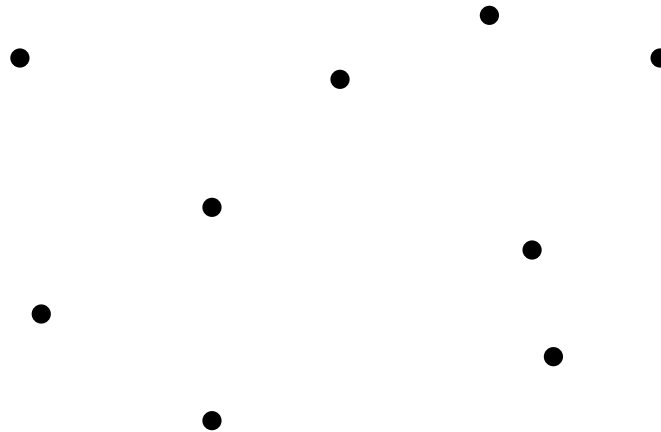
Die Laufzeit zur Berechnung der konvexen Hülle einer Menge von n Punkten ist in $\Theta(n \log n)$.
(d.h. es gibt keinen Algorithmus mit Laufzeit $o(n \log n)$)

Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

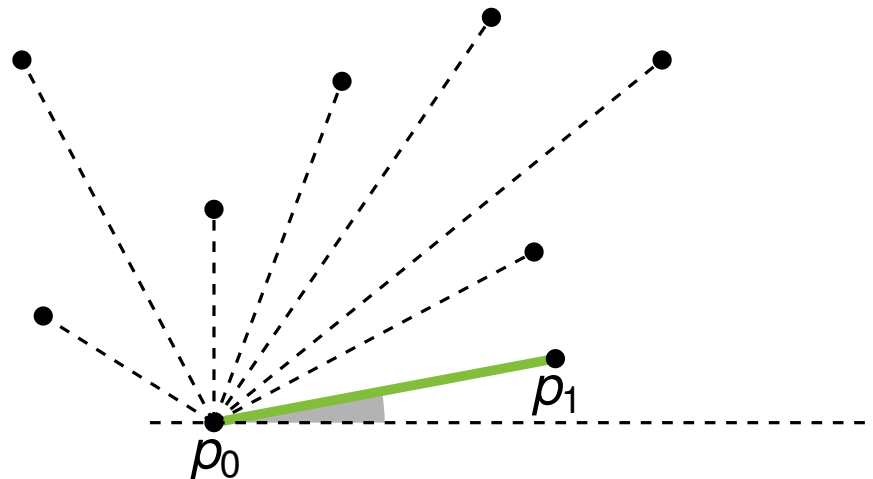


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

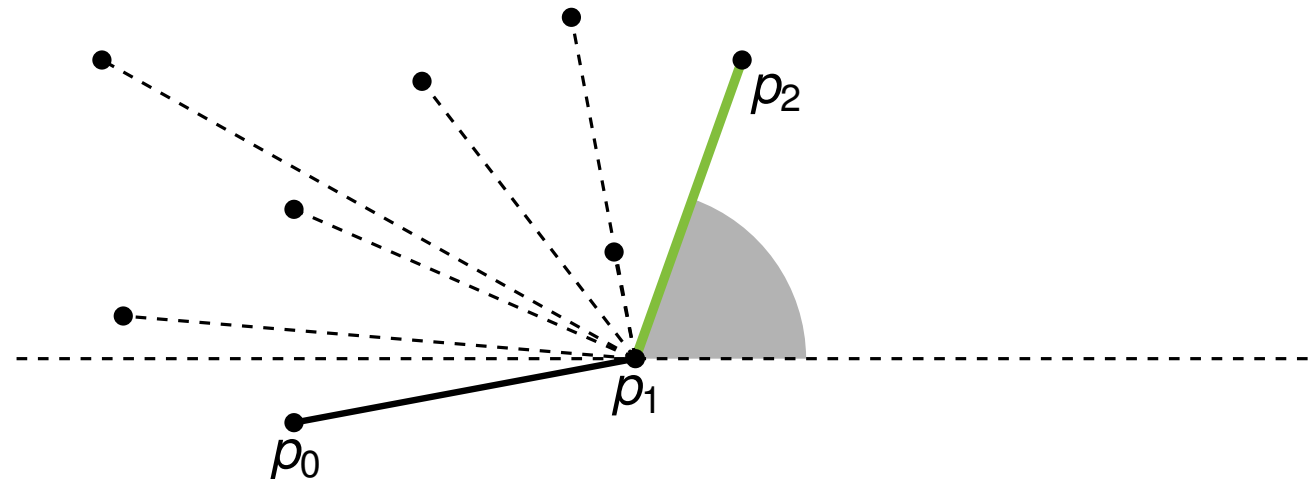


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

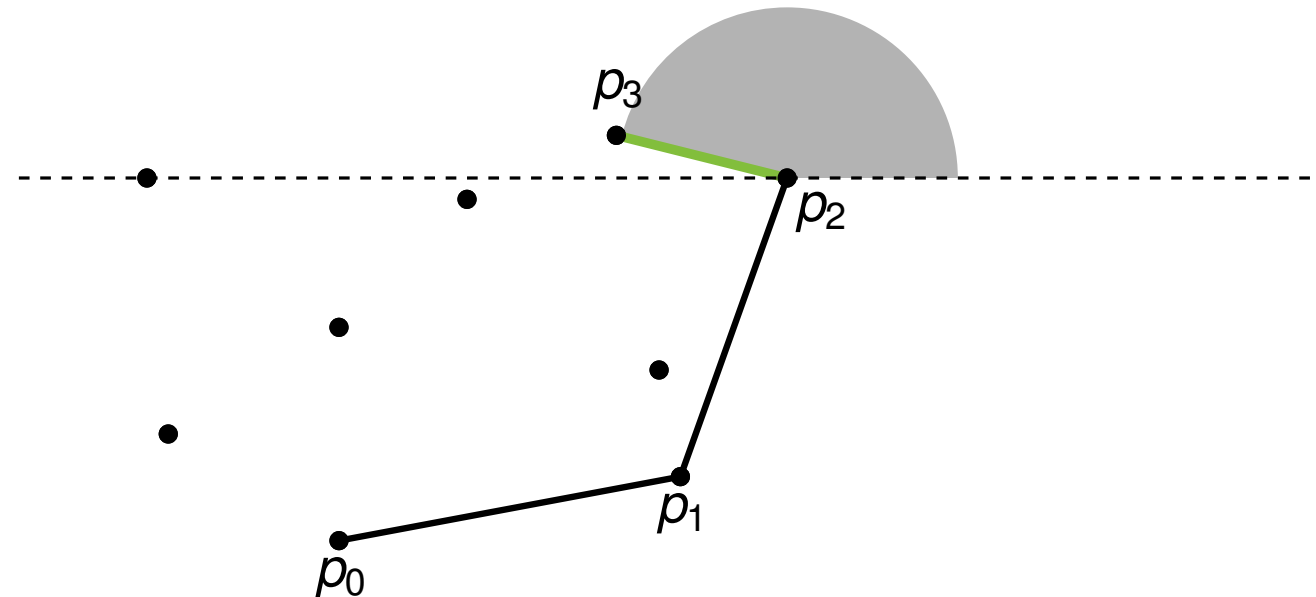


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

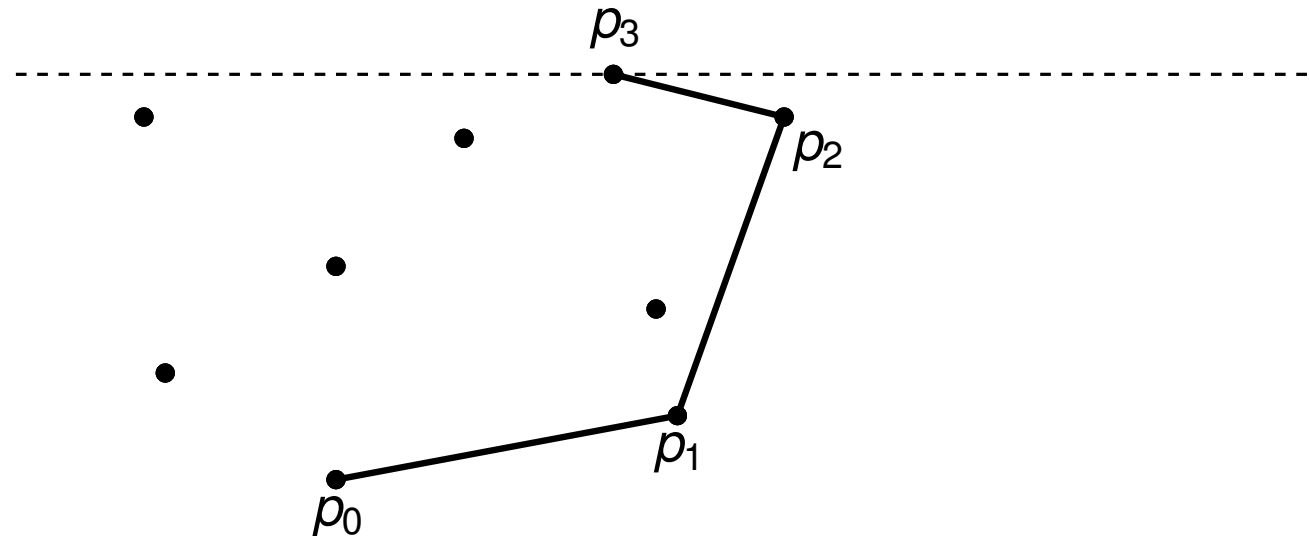


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

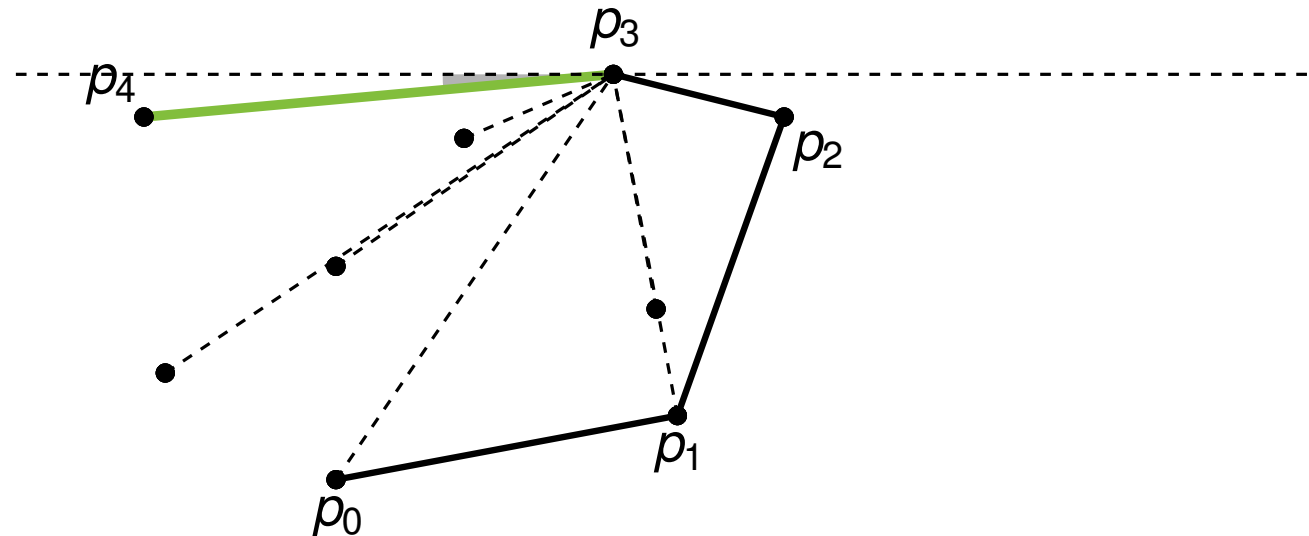


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

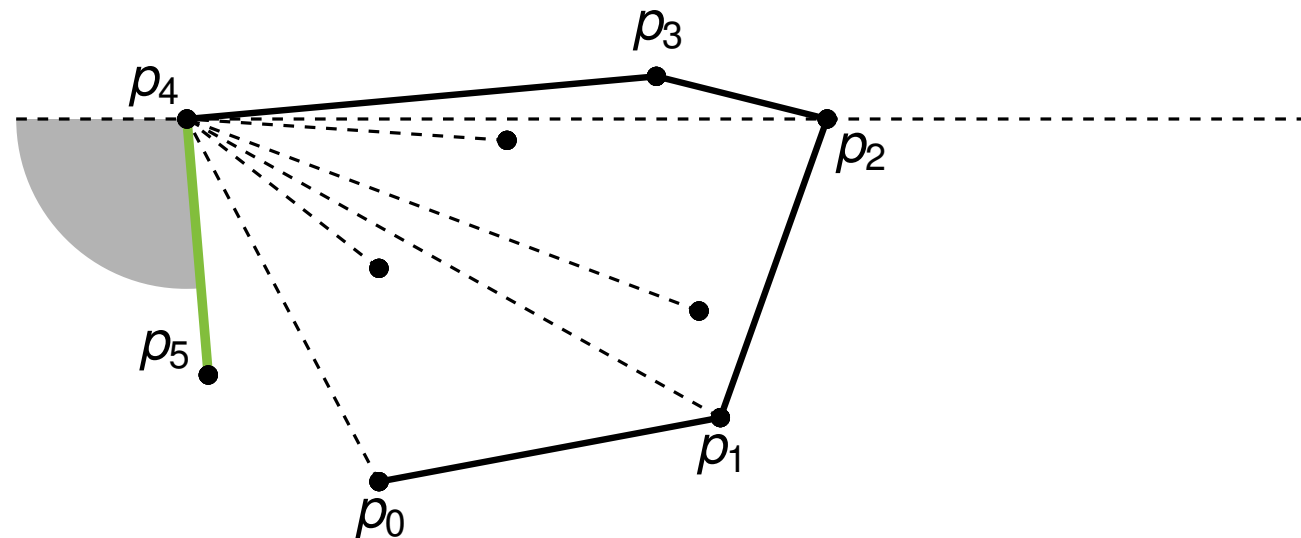


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

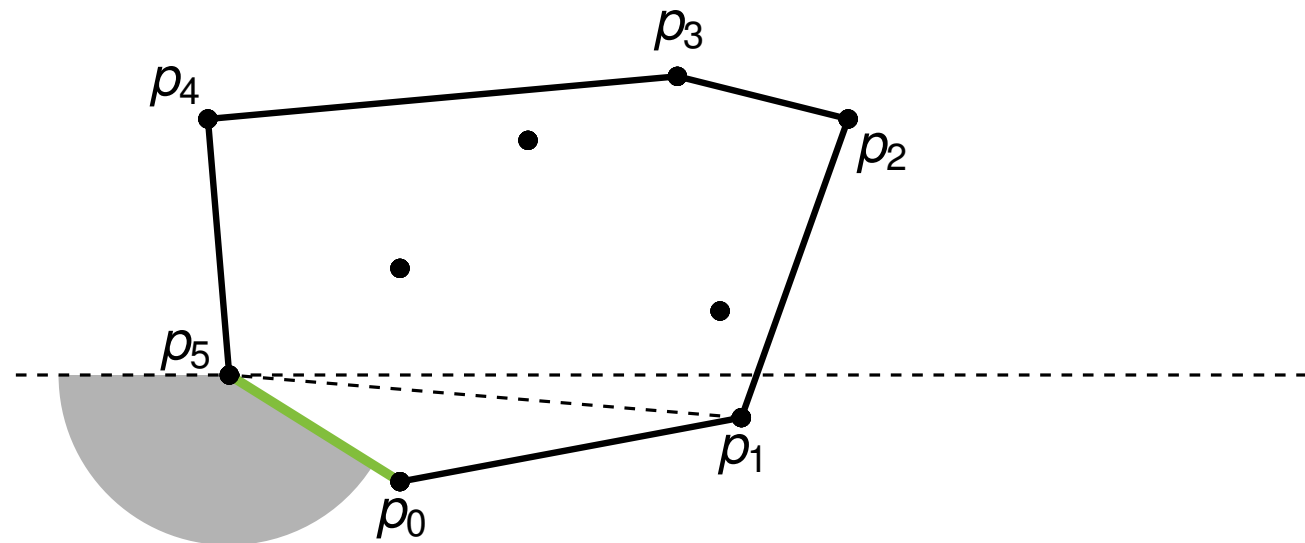


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:

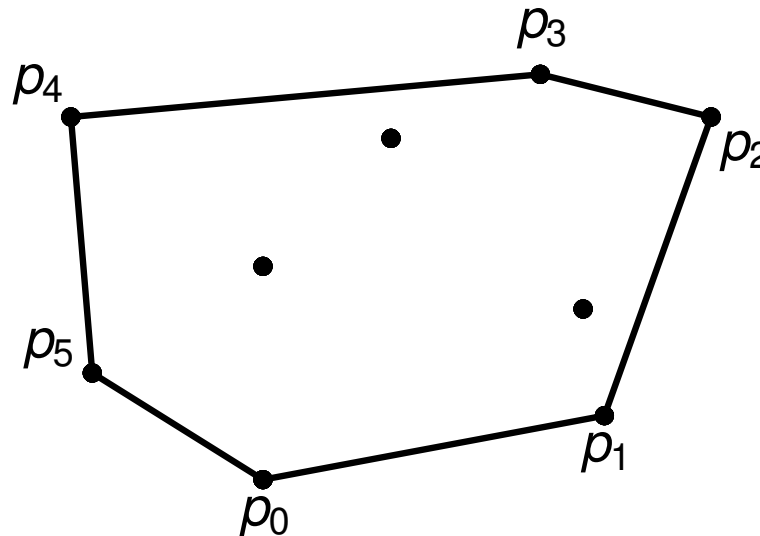


Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

Idee:

1. Berechne zwei Teile der konvexen Hülle getrennt: Pfad vom untersten Punkt p_0 der Konvexen Hülle zum Obersten („Rechtskette“) und dann Pfad vom Obersten zum Untersten („Linkskette“).
2. Berechnung der „Rechtskette“: Wähle p_{i+1} sodass der Winkel zwischen der Horizontalen (nach rechts) durch p_i und der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ minimal ist.
3. Berechnung der „Linkskette“: Analog von oben nach unten.

Beispiel:



Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

JARVIS' MARCH(Q)

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koordinate

$i \leftarrow 0$

while *Es gibt einen Punkt oberhalb von p_i* **do**

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt oberhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach rechts minimal ist.

$i \leftarrow i + 1$

while $p_i \neq p_0$ **do**

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt unterhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach links minimal ist.

$i \leftarrow i + 1$

Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

JARVIS' MARCH(Q)

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koordinate

$O(1)$

$i \leftarrow 0$

while *Es gibt einen Punkt oberhalb von p_i* **do**

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt oberhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach rechts minimal ist.

$O(n)$

$i \leftarrow i + 1$

while $p_i \neq p_0$ **do**

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt unterhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach links minimal ist.

$O(n)$

$i \leftarrow i + 1$

Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March)

JARVIS' MARCH(Q)

$O(hn)$

$p_0 \leftarrow$ Punkt in Q mit kleinster y -Koordinate

$O(1)$

$i \leftarrow 0$

while *Es gibt einen Punkt oberhalb von p_i* **do**

$O(hn)$

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt oberhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach rechts minimal ist.

$O(n)$

$i \leftarrow i + 1$

while $p_i \neq p_0$ **do**

$O(hn)$

$p_{i+1} \leftarrow$ Punkt unterhalb von p_i , sodass der Winkel zwischen der Strecke $\overline{p_i p_{i+1}}$ und der Horizontalen durch p_i nach links minimal ist.

$O(n)$

$i \leftarrow i + 1$

Satz: Jarvis' March

Der Gift Wrapping Algorithmus (Jarvis' March) berechnet die konvexe Hülle $H(Q)$ von Q in $O(hn)$ Zeit, wobei h die Anzahl der Eckpunkte von $H(Q)$ ist.

Ein solcher Algorithmus wird *ausgabesensitiv* genannt.